

PIERWSZE ROBOTY WYBURZENIOWE Z NAPĘDEM HYBRYDOWYM



arerobot.com

ARE 1.0

Każdy element ARE
zaprojektowaliśmy z myślą o potrzebach
i wygodzie użytkowników.



Więcej
informacji na
arerobot.com

Ogólne

Masa własna 1100 kg
(w zależności od wersji)

Wysięg ramienia 3,7 m
(z młotem) (poziom)

Wysięg ramienia 4,4 m
(z młotem) (pion)

Osiągi

Prędkość transportowa 3 km/h

Prędkość obrotu wieży 6 obr./min

Maks. kąt nachylenia 30°

Czas poruszania się na bateriach do 30 min

Układ hydrauliczny

Typ pompy Wielotłoczkowa,
o zmiennej wydajności

Wydajność pompy 54 l/min

Maks. ciśnienie 180 bar

Objętość układu 35 l

Silnik elektryczny

Moc 15 kW

Typ rozruchu Miękki start

Napięcie 400 V (50 Hz)

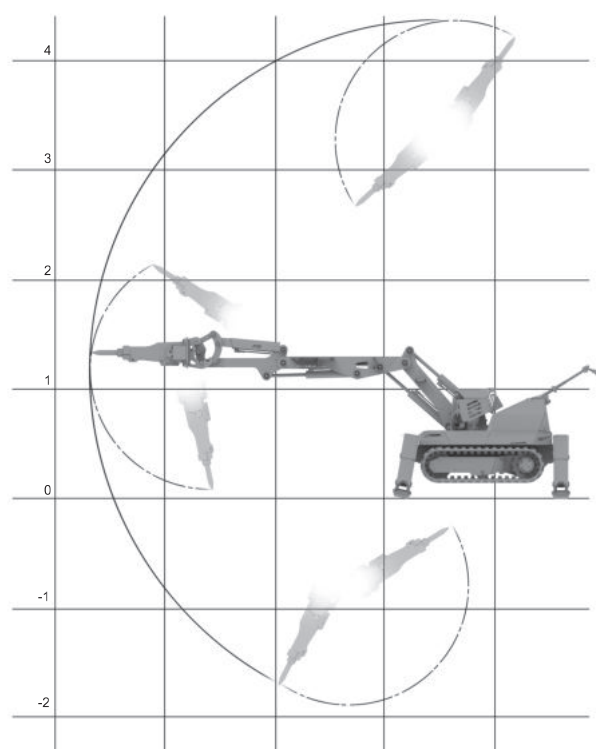
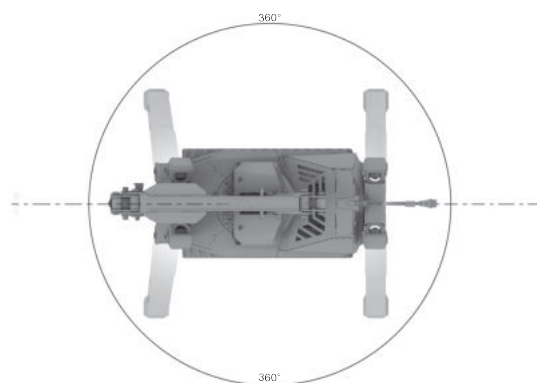
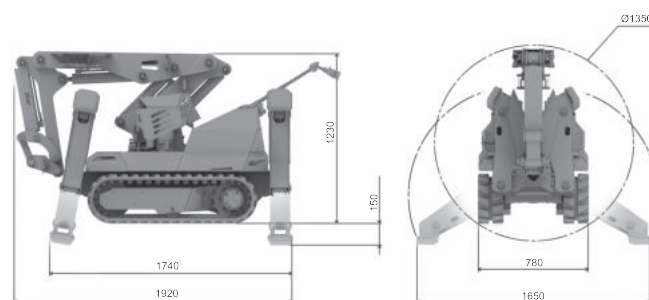
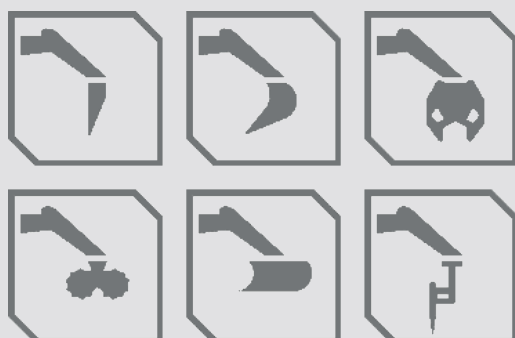
Zdalne sterowanie

Typ Pilot zdalnego sterowania

Komunikacja Radiowa lub kabel

Narzędzia

Rekomendowany ciężar narzędzia 180 kg



Dane techniczne mogą się nieznacznie różnić.

ARE 1.0

ARE 2.0

Kompaktowy robot,
zdolny do przeprowadzenia cięższych
prac wyburzeniowych.



Więcej
informacji na
arerobot.com

Ogólne

Masa własna 1850 kg
(w zależności od wersji)

Wysięg ramienia 4,45 m
(z młotem) (poziom)

Wysięg ramienia 5,05 m
(z młotem) (pion)

Osiągi

Prędkość transportowa 2,5 km/h

Prędkość obrotu wieży 6 obr./min

Maks. kąt nachylenia 30°

Czas poruszania się do 25 min
na bateriach

Układ hydrauliczny

Typ pompy Wielotłoczkowa,
o zmiennej wydajności

Wydajność pompy 65 - 85 l/min

Maks. ciśnienie 230 bar

Objętość układu 65 l

Silnik elektryczny

Moc 18 - 22 kW

Typ rozruchu Miękki start

Napięcie 400 V (50 Hz)

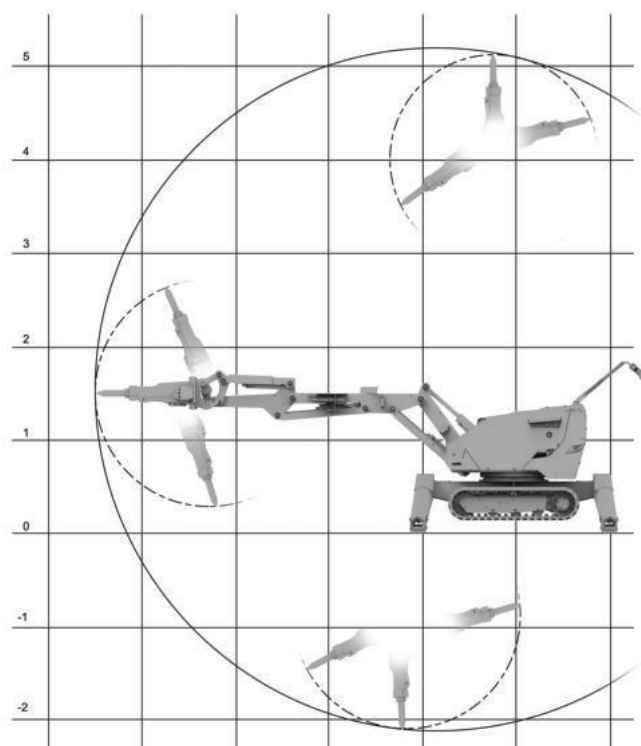
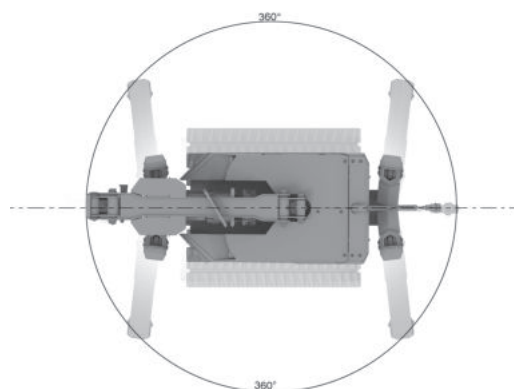
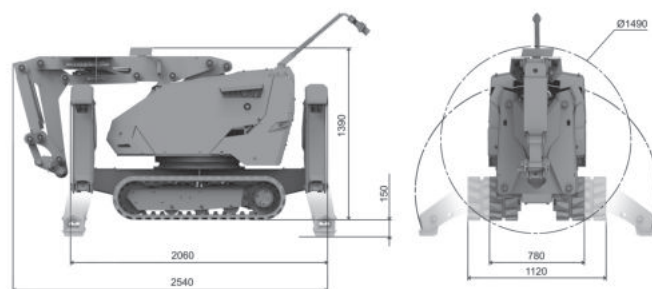
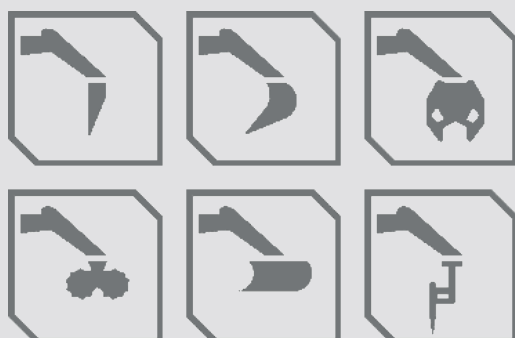
Zdalne sterowanie

Typ Pilot zdalnego sterowania

Komunikacja Radiowa lub kabel

Narzędzia

Rekomendowany ciężar narzędzia 290 kg



Dane techniczne mogą się nieznacznie różnić.

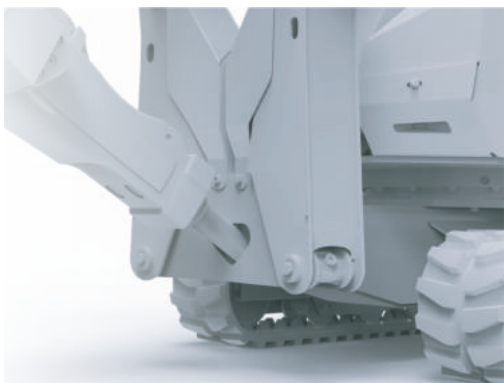
ARE 2.0

FUNKCJE I KORZYŚCI

Odkryj innowacyjne rozwiązania,
zapewniające bezpieczeństwo
oraz wygodę dla użytkowników.



**NAPĘD HYBRYDOWY
UMOŻLIWIĄCY PORUSZANIE
SIĘ ROBOTA NA BATERIACH
DO 30 MINUT**



**PRAKTYCZNE MIEJSCE
NA SCHOWANIE GROTA**



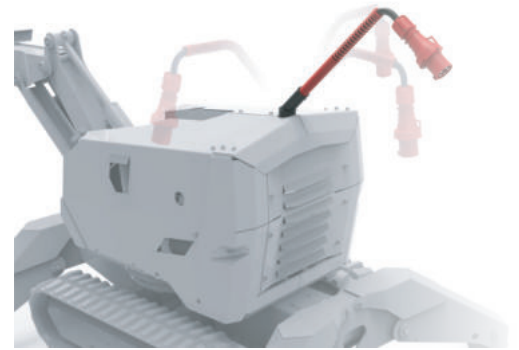
**ERGONOMICZNY PILOT
Z OŚWIETLENIEM LED**



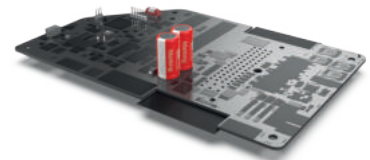
arerobot.com



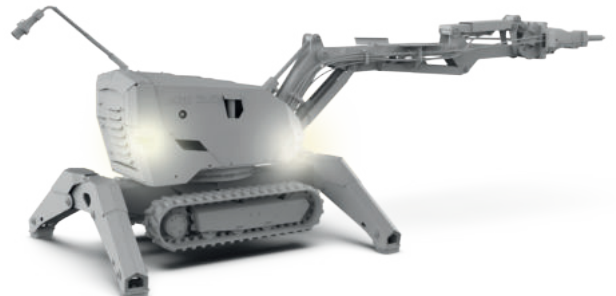
GPS. LOKALIZACJA ROBOTA NA MAPIE ORAZ MONITOROWANIE PARAMETRÓW W CZASIE RZECZYWISTYM DOSTĘPNE ONLINE.



ELASTYCZNE PODŁĄCZENIE ZASILANIA Z OBROTEM 360°.



IPOWER. SYSTEM DO ANALIZY PRĄDU ZASILAJĄCEGO ORAZ ZOPTYMALIZOWANY SYSTEM PRZEWODÓW.



ZWIĘKSZENIE BEZPIECZEŃSTWA DZIĘKI LEPSZEJ WIDOCZNOŚCI OTOCZENIA ROBOTA.

ARE 3.0

Największy z robotów ARE,
zaprojektowany do ciężkich prac
w zakładach przemysłowych oraz
na placach budowy.



Więcej
informacji na
arerobot.com

Ogólne

Masa własna 3500 kg
(w zależności od wersji)

Wysięg ramienia 6,2 m
(z młotem) (poziom)

Wysięg ramienia 6,7 m
(z młotem) (pion)

Osiągi

Prędkość transportowa 2,5 km/h

Prędkość obrotu wieży 3 obr./min

Maks. kąt nachylenia 30°

Czas poruszania się na bateriach do 20 min

Układ hydrauliczny

Typ pompy Wielotłoczkowa, o zmiennej wydajności

Wydajność pompy 102 l/min

Maks. ciśnienie max 270 bar

Objętość układu 85 l

Silnik elektryczny

Moc 30 kW

Typ rozruchu Miękki start

Napięcie 400 V (50 Hz)

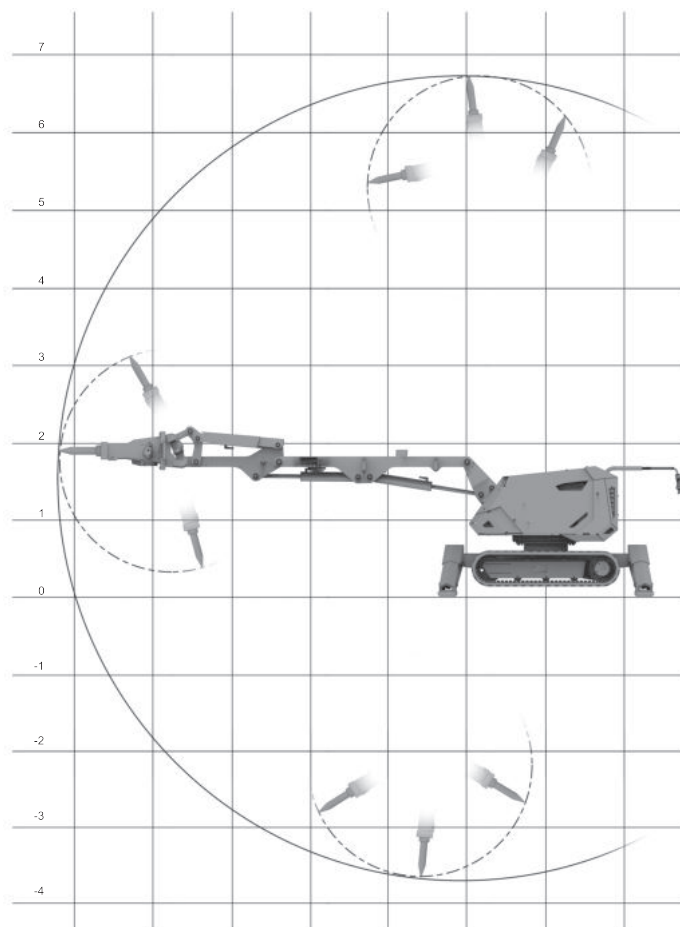
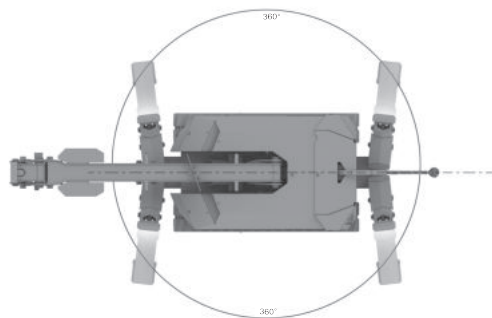
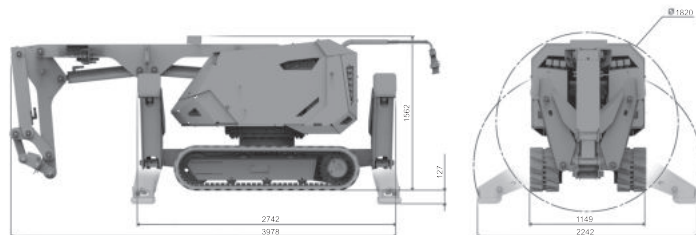
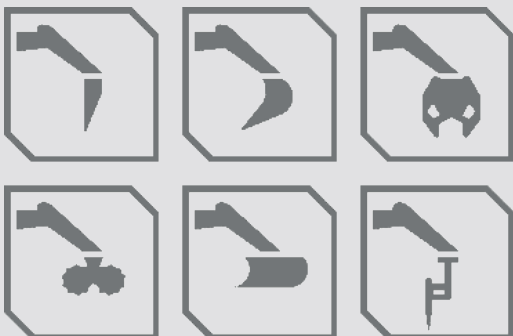
Zdalne sterowanie

Typ Pilot zdalnego sterowania

Komunikacja Radiowa lub kabel

Narzędzia

Rekomendowany ciężar narzędzia 500 kg



Dane techniczne mogą się nieznacznie różnić.

ARE 3.0

PORÓWNANIE MODELI ROBOTÓW



ARE 1.0

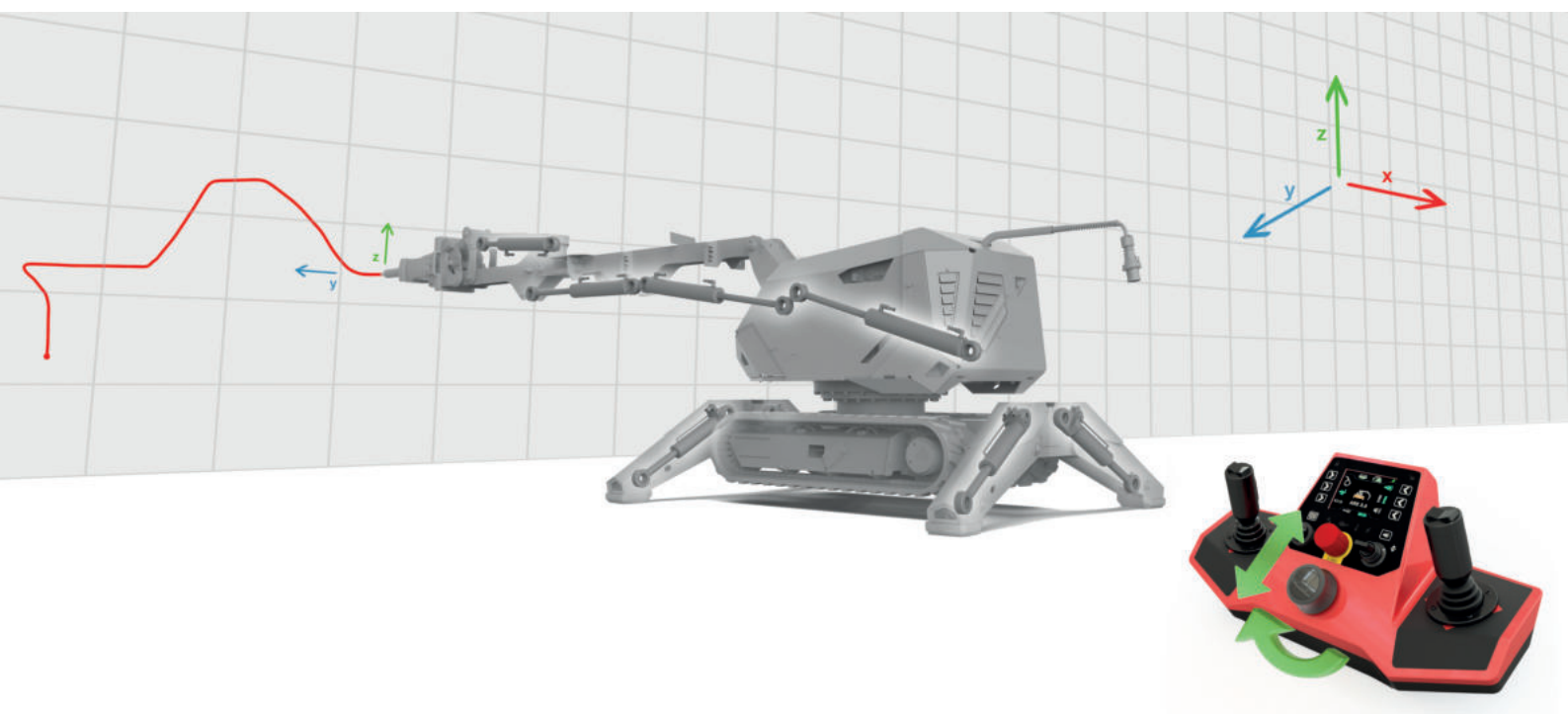
ARE 2.0

ARE 3.0

Masa własna (w zależności od wersji)	1100 kg	1850 kg	3500 kg
Moc silnika	15 kW	18 – 22 kW	30 kW
Wydajność pompy	54 l/min	65 - 85 l/min	102 l/min
Czas poruszania się na bateriach	do 30 minut	do 25 minut	do 20 minut
Zasięg ramienia w poziomie (z młotem)	3,7 m	4,45 m	6,2 m
Zasięg ramienia w pionie (z młotem)	4,4 m	5,05 m	6,7 m
Rekomendowany ciężar narzędzia	180 kg	290 kg	500 kg

Dane techniczne mogą się nieznacznie różnić.

PROJEKTY SPECJALNE



SYSTEM PROWADZENIA NARZĘDZIA ROBOTA W PRZESTRZENI 3D

Funkcjonalność specjalnej wersji robotów ARE, oparta na systemie kinematyki odwrotnej, umożliwia programowanie automatycznych ruchów ramion. Pozwala na prowadzenie narzędzia robota według zadanych w przestrzeni 3D punktów lub linii. Możliwe jest programowanie sekwencji ruchowych, ruchów automatycznych, ruchu narzędzia tylko na zadanej przestrzeni lub według wirtualnych osi. Jednocześnie operator może wykonywać precyzyjne ruchy przy użyciu manipulatora 3D w pilocie.

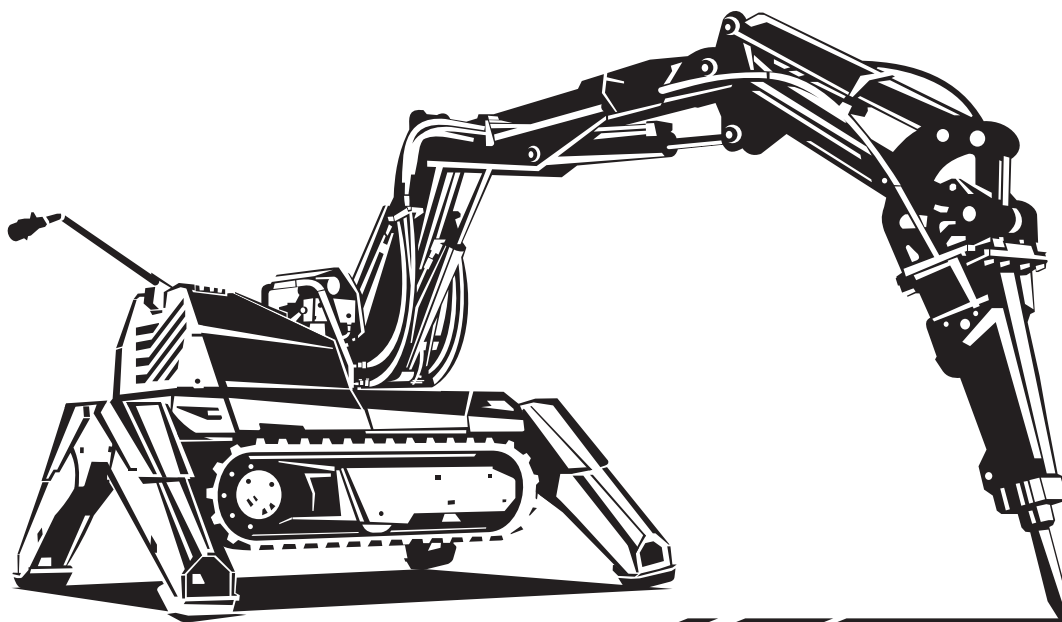


arerobot.com

ROBOTY ARE TO INNOWACJA OD ADVANCED ROBOTIC ENGINEERING

Jesteśmy polską firmą rodzinną. Na bazie wieloletniego doświadczenia w realizacji usług rozbiórek oraz serwisu sprzętu, przy współpracy z czołowymi polskimi uczelniami powstała rodzina robotów ARE.

ARE to odpowiedź na wyzwania branży budowlanej i przemysłowej. Nasze roboty to większa wydajność, bezpieczeństwo i gwarancja szybkiego serwisu, oraz wiele innowacyjnych funkcji zaprojektowanych, aby ułatwić Twoją codzienną pracę.



SPRAWDŹ, CO ARE MOŻE DLA CIEBIE ZROBIĆ!

ARE | Advanced
Robotic
Engineering

biuro@arerobot.com
+48 791 041 514

ADVANCED ROBOTIC
ENGINEERING SP. Z O.O.
UL. STARGARDZKA 9B
54-156 WROCŁAW